



# ПРМ-Х.3

Модуль расширения аналогового ввода-вывода

ЕАС



Руководство по эксплуатации

КУВФ.421445.138РЭ

07.2025

версия 1.22

# Содержание

<b>Введение</b> .....	<b>4</b>
<b>Предупреждающие сообщения</b> .....	<b>5</b>
<b>Термины и аббревиатуры</b> .....	<b>6</b>
<b>1 Назначение</b> .....	<b>7</b>
<b>2 Технические характеристики и условия эксплуатации</b> .....	<b>8</b>
2.1 Технические характеристики .....	8
2.2 Характеристики входов .....	9
2.3 Поддерживаемые датчики и сигналы .....	9
2.4 Характеристики выходов .....	10
2.5 Условия эксплуатации .....	11
<b>3 Меры безопасности</b> .....	<b>12</b>
<b>4 Монтаж</b> .....	<b>13</b>
4.1 Установка .....	13
4.2 Быстрая замена .....	13
<b>5 Подключение</b> .....	<b>14</b>
5.1 Рекомендации по подключению .....	14
5.2 Порядок подключения .....	14
5.3 Помехи и методы их подавления .....	15
5.4 Схемы гальванической развязки .....	15
5.5 Назначение контактов клеммника .....	16
5.6 Подключение модуля к головному устройству .....	17
5.7 Подключение датчиков .....	18
5.7.1 Общие сведения .....	18
5.7.2 Подключение ТС .....	18
5.7.3 Подключение ТП .....	19
5.7.4 Подключение датчиков с выходом в виде тока или напряжения .....	19
5.7.5 Подключение резистивных датчиков .....	20
5.8 Подключение нагрузки к ВЭ .....	20
5.8.1 Подключение нагрузок типа И и У .....	20
<b>6 Эксплуатация</b> .....	<b>21</b>
6.1 Принцип работы .....	21
6.2 Индикация .....	21
<b>7 Настройка</b> .....	<b>23</b>
7.1 Общие сведения .....	23
7.2 Добавление модулей в OwenLogic .....	23
7.3 Конфигурирование модуля в OwenLogic .....	24
7.4 Обработка сигнала .....	26
7.5 Юстировка сигнала .....	26
7.6 Обновление встроенного ПО .....	28
<b>8 Техническое обслуживание</b> .....	<b>29</b>
8.1 Техническое обслуживание .....	29
<b>9 Маркировка</b> .....	<b>30</b>
<b>10 Упаковка</b> .....	<b>31</b>
<b>11 Транспортирование и хранение</b> .....	<b>32</b>
<b>12 Комплектность</b> .....	<b>33</b>
<b>13 Гарантийные обязательства</b> .....	<b>34</b>

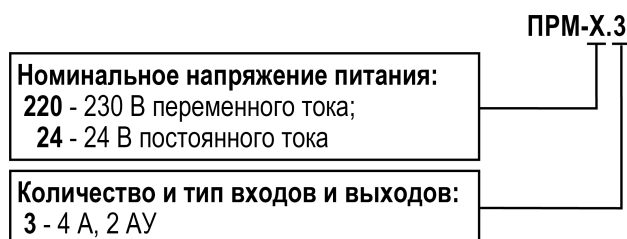
<b>ПРИЛОЖЕНИЕ А. Юстировка .....</b>	<b>35</b>
<b>ПРИЛОЖЕНИЕ Б. Карта регистров ПРМ-3.....</b>	<b>39</b>

## Введение

Настоящее руководство по эксплуатации предназначено для ознакомления обслуживающего персонала с устройством, принципом действия, конструкцией, работой и техническим обслуживанием модуля расширения аналогового ввода/вывода ПРМ-3, в дальнейшем по тексту именуемого «**модуль**» или «**прибор**».

Подключение, настройка и техобслуживание прибора должны производиться только квалифицированными специалистами после прочтения настоящего руководства по эксплуатации.

Прибор изготавливается в различных модификациях, указанных в коде полного условного обозначения:



### ПРИМЕЧАНИЕ

Расшифровка буквенных обозначений приведена в [таблице 2.2](#).

Пример наименования модуля при заказе: **ПРМ-24.3**.

У модуля с этим наименованием будут следующие основные характеристики:

- номинальное напряжение 24 В постоянного тока;
- 4 универсальных аналоговых входа;
- 2 универсальных аналоговых выхода.

## Предупреждающие сообщения

В данном руководстве применяются следующие предупреждения:



### **ОПАСНОСТЬ**

Ключевое слово ОПАСНОСТЬ сообщает о **непосредственной угрозе опасной ситуации**, которая приведет к смерти или серьезной травме, если ее не предотвратить.



### **ВНИМАНИЕ**

Ключевое слово ВНИМАНИЕ сообщает о **потенциально опасной ситуации**, которая может привести к небольшим травмам.



### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ**

Ключевое слово ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ сообщает о **потенциально опасной ситуации**, которая может привести к повреждению имущества.



### **ПРИМЕЧАНИЕ**

Ключевое слово ПРИМЕЧАНИЕ обращает внимание на полезные советы и рекомендации, а также информацию для эффективной и безаварийной работы оборудования.

### **Ограничение ответственности**

Ни при каких обстоятельствах ООО «Производственное Объединение ОВЕН» и его контрагенты не будут нести юридическую ответственность и не будут признавать за собой какие-либо обязательства в связи с любым ущербом, возникшим в результате установки или использования прибора с нарушением действующей нормативно-технической документации.

## Термины и аббревиатуры

**АЦП** – аналого-цифровой преобразователь.

**Выходной элемент (ВЭ)** – элемент схемы прибора, служащий для подключения исполнительных механизмов или коммутации внешнего управляющего сигнала.

**Исполнительный механизм (ИМ)** – внешнее устройство, функционирующее под управлением прибора.

**ПК** – персональный компьютер.

**Параметры** – значения, определяющие конфигурацию прибора. Задаются в среде программирования OwenLogic.

**Слот 1, Слот 2** – местоположение модуля относительно головного устройства.

**ТП** – термopара.

**ТС** – термометр сопротивления.

**Формат данных** – тип значений параметров (целое число, число с плавающей точкой и др.).

**ЦАП** – цифро-аналоговый преобразователь.

## **1 Назначение**

Модуль предназначен для увеличения количества аналоговых входов и выходов головного программируемого реле.

Модуль получает информацию от подключенных датчиков и передает состояние входов на головное устройство по запросу. ПРМ также управляет по командам от головного устройства встроенными ВЭ, которые используются для подключения исполнительных механизмов.

Прибор выпускается согласно ТУ 27.12.40-005-46526536-2025.

## 2 Технические характеристики и условия эксплуатации

### 2.1 Технические характеристики

Таблица 2.1 – Список модификаций

Модификация	Тип питания	Входы	Выходы
		Аналоговые	Аналоговые
ПРМ-220.3	~230 В	4 А*	2 АУ
ПРМ-24.3	=24 В	4 А	2 АУ

**i** | **ПРИМЕЧАНИЕ**  
\* Расшифровка обозначений приведена в [таблице 2.2](#).

Таблица 2.2 – Сводная таблица характеристик

Тип	Таблица характеристик
Характеристики приборов с питанием 230 В	<a href="#">таблица 2.3</a>
Характеристики приборов с питанием 24 В	<a href="#">таблица 2.4</a>
Аналоговый вход (вход типа «А»)	<a href="#">таблица 2.6</a>
Универсальный аналоговый выход типа «ток 4...20 мА»/«напряжение 0...10 В» (выход типа «АУ»)	<a href="#">таблица 2.8</a>

Таблица 2.3 – Характеристики приборов с питанием 230 В

Наименование	Значение
Диапазон переменного напряжения питания	90...264 В (номинальное 230 В, при 50 Гц)
Диапазон постоянного напряжения питания	127...373 В (номинальное 230 В)
Гальваническая развязка	Есть
Электрическая прочность изоляции	2300 В
Потребляемая мощность, не менее	8 ВА

Таблица 2.4 – Характеристики приборов с питанием 24 В

Наименование	Значение
Диапазон напряжения питания	от =19 до 30 В (номинальное =24 В)
Гальваническая развязка	Есть
Электрическая прочность изоляции	510 В
Потребляемая мощность, не более	4 Вт
Защита от подключения неверной полярности питающего напряжения	Есть

Таблица 2.5 – Общие технические характеристики

Наименование	Значение
<b>Программирование</b>	
Среда программирования	OwenLogic
<b>Коммуникационный интерфейс</b>	
Скорость обмена по внутренней шине пакетами данных по 16 бит	4000 пакет/с
Частота внутренней шины	2,25 МГц
Максимальное количество модулей на шине	2 шт.
<b>Конструкция</b>	
Тип корпуса	Для крепления на DIN-рейку (35 мм)
Габаритные размеры: без установленных клемм и без учета фиксатора DIN-рейки	(88 × 90 × 58) ± 1 мм



## Продолжение таблицы 2.5

Наименование	Значение
с установленными клеммами и с учетом фиксатора DIN-рейки	$(88 \times 110 \times 58) \pm 1$ мм
Степень защиты корпуса по ГОСТ 14254-2015	IP20
Масса модуля, не более	0,4 кг
Средний срок службы	10 лет

## 2.2 Характеристики входов

Таблица 2.6 – Характеристики аналоговых входов


Наименование	Значение
Типы поддерживаемых датчиков и входных сигналов	см. <a href="#">таблицу 2.7</a>
Время опроса одного канала ТС	0,8 с
Время опроса одного канала ТП/ унифицированного сигнала	0,6 с
Разрядность встроенного АЦП	16 бит
Внутреннее сопротивление аналогового входа, не менее	10 кОм
Внешнее сопротивление для измерения тока	45...50 Ом
Предел основной приведенной погрешности при измерении: термоэлектрическими преобразователями термометрами сопротивления и унифицированными сигналами постоянного напряжения и тока	$\pm 0,5$ % $\pm 0,25$ %
Дополнительная приведенная погрешность, вызванная изменением температуры окружающей среды в пределах рабочего диапазона, на каждые 10 градусов	0,5 % от основной
Гальваническая изоляция аналоговых входов	Отсутствует

## 2.3 Поддерживаемые датчики и сигналы

Таблица 2.7 – Датчики и сигналы, подключаемые к аналоговому входу

Наименование	Диапазон измерений	Предел основной приведенной погрешности
<b>Резистивный сигнал</b>		
0...3950 Ом	0...100 %	$\pm 0,25$ %
<b>Сигнал постоянного напряжения</b>		
-50...+50 мВ	0...100 %	$\pm 0,25$ %
<b>Унифицированные сигналы по ГОСТ 26.011-80</b>		
0...1 В	0...100 %	$\pm 0,25$ %
0...5 мА	0...100 %	
0...20 мА	0...100 %	
4...20 мА	0...100 %	
<b>Термометры сопротивления по ГОСТ Р 6651-2009</b>		
Cu50 ( $\alpha = 0,00426$ °C <sup>-1</sup> )*	-50...+200	$\pm 0,25$ %
50M ( $\alpha = 0,00428$ °C <sup>-1</sup> )	-180...+200	
Pt 50 ( $\alpha = 0,00385$ °C <sup>-1</sup> )	-200...+850	
50П ( $\alpha = 0,00391$ °C <sup>-1</sup> )	-200...+850	

## Продолжение таблицы 2.7

Наименование	Диапазон измерений	Предел основной приведенной погрешности
Cu100 ( $\alpha = 0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-50...+200	
100M ( $\alpha = 0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-180...+200	
Pt 100 ( $\alpha = 0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-200...+850	
100П ( $\alpha = 0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-200...+850	
Ni100 ( $\alpha = 0,00617 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-60...+180	
Pt 500 ( $\alpha = 0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-200...+850	
500П ( $\alpha = 0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-200...+850	
Cu500 ( $\alpha = 0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-50...+200	
500M ( $\alpha = 0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-180...+200	
Ni500 ( $\alpha = 0,00617 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-60...+180	
Cu1000 ( $\alpha = 0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-50...+200	
1000П ( $\alpha = 0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-180...+200	
Pt 1000 ( $\alpha = 0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-200...+850	
1000П ( $\alpha = 0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-200...+850	
Ni1000 ( $\alpha = 0,00617 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-60...+180	
<b>Термоэлектрические преобразователи по ГОСТ Р 8.585-2001</b>		
ТХК (L)	-200...+800	± 0,5 % (± 0,25 %) **
ТЖК (J)	-200...+1200	
ТНН (N)	-200...+1300	
ТХА (K)	-200...+1360	
ТПП (S)	-50...+1750	
ТПП (R)	-50...+1750	
ТПР (B)	+200...+1800	
ТВР (A-1)	0...+2500	
ТВР (A-2)	0...+1800	
ТВР (A-3)	0...+1800	
ТМК (T)	-250...+400	
 <b>ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ</b>	* Коэффициент, определяемый по формуле $\alpha = \frac{R_{100} - R_0}{R_0 \cdot 100 \text{ } ^\circ\text{C}}$ , где $R_{100}$ , $R_0$ - значения сопротивления термопреобразователя сопротивления по номинальной статической характеристике соответственно при 100 и 0 °С, и округляемый до пятого знака после запятой.	
	** Основная приведенная погрешность без коррекции «холодного спая».	

## 2.4 Характеристики выходов

Таблица 2.8 – Характеристики универсальных аналоговых выходов типа «АУ»

Наименование	Значение
Тип аналогового сигнала	Универсальный: ток (нагрузка типа «И») или напряжение (нагрузка типа «У»), выбирается в OwenLogic
Разрядность ЦАП	12 бит
Питание аналоговых выходов	Внешнее, отдельно на каждый выход
Защита от подключения неверной полярности питающего напряжения	Есть
Сопротивление нагрузки для режима: 4...20 мА, не более	300 Ом

Продолжение таблицы 2.8

Наименование	Значение
0...10 В, не менее	1000 Ом
Напряжение питания	15...30 В
Типы сигналов для управления ИМ	4...20 мА, 0...10 В
Предел основной приведенной погрешности	± 0,5 В
Дополнительная приведенная погрешность, вызванная изменением температуры окружающей среды в пределах рабочего диапазона, на каждые 10 градусов	0,25 % от основной
Гальваническая развязка	Есть (индивидуальная)
Электрическая прочность изоляции	510 В

## 2.5 Условия эксплуатации

Прибор предназначен для эксплуатации в следующих условиях:

- закрытые взрывобезопасные помещения без агрессивных паров и газов;
- температура окружающего воздуха от минус 20 до плюс 55 °С;
- верхний предел относительной влажности воздуха: не более 80 % при +35 °С и более низких температурах без конденсации влаги;
- атмосферное давление от 84 до 106,7 кПа;
- допустимая степень загрязнения 1 (несущественные загрязнения или наличие только сухих непроводящих загрязнений).

По устойчивости к климатическим воздействиям при эксплуатации прибор соответствует группе исполнения В4 по ГОСТ Р 52931–2008.

По устойчивости к механическим воздействиям при эксплуатации прибор соответствует группе исполнения N2 по ГОСТ Р 52931–2008 (частота вибрации от 10 до 55 Гц).

По устойчивости к воздействию атмосферного давления прибор относится к группе Р1 по ГОСТ Р 52931–2008.

Прибор отвечает требованиям по устойчивости к воздействию помех в соответствии с ГОСТ 30804.6.2–2013.

По уровню излучения радиопомех (помехоэмиссии) прибор соответствует нормам, установленным для оборудования класса А по ГОСТ 30805.22-2013.

Прибор устойчив к прерываниям, провалам и выбросам напряжения питания:

- для переменного тока в соответствии с требованиями ГОСТ 30804.6.2-2013 (степень жесткости PS2);
- для постоянного тока в соответствии с требованиями ГОСТ IEC 61131-2-2012 – длительность прерывания напряжения питания до 10 мс включительно, длительность интервала от 1 с и более.

### **3 Меры безопасности**

По способу защиты обслуживающего персонала от поражения электрическим током -230.X относится к классу II, а -24.X к классу III ГОСТ IEC 61131-2-2012.

Во время эксплуатации и технического обслуживания прибора следует соблюдать требования ГОСТ 12.3.019– 80, «Правил технической эксплуатации электроустановок потребителей электрической энергии» и «Правил охраны труда при эксплуатации электроустановок».

Во время эксплуатации прибора открытые контакты клеммника находятся под опасным для жизни напряжением. Прибор следует устанавливать в специализированных шкафах, доступных только квалифицированным специалистам.

Любые подключения к прибору и работы по его техническому обслуживанию следует производить только при отключенном питании прибора и подключенных к нему устройств.

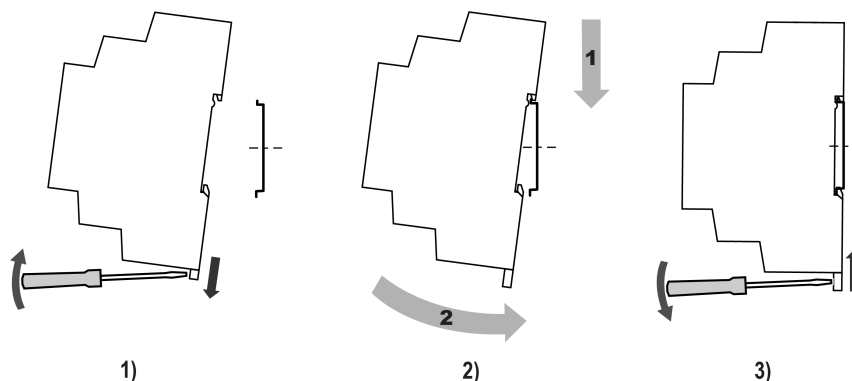
Не допускается попадание влаги на контакты выходного разъема и внутренние электроэлементы прибора. Прибор запрещено использовать в агрессивных средах с содержанием в атмосфере кислот, щелочей, масел и т. п.

## 4 Монтаж

### 4.1 Установка

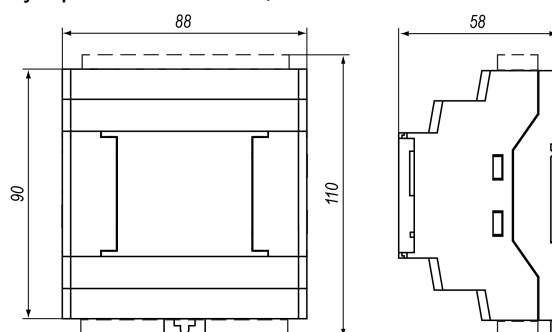
Для монтажа прибора следует:

1. Подготовить на DIN-рейке место для установки прибора с учетом размеров корпуса (см. [рисунок 4.2](#)).



**Рисунок 4.1 – Установка прибора**

2. Вставив отвертку в проушину, оттянуть защелку [рисунок 4.1, 1](#)).
3. Установить прибор на DIN-рейку в соответствии с в направлении стрелки 1 ([рисунок 4.1, 2](#));
4. Прижать прибор к DIN-рейке в направлении, показанном стрелкой 2. Зафиксировать защелку (см. [рисунок 4.1, 3](#)).
5. Смонтировать внешние устройства с помощью ответных клеммников из комплекта поставки.



**Рисунок 4.2 – Габаритные размеры**

Для демонтажа прибора следует:

1. Отсоединить клеммы внешних устройств без их демонтажа.
2. Прodelать действия с [рисунка 4.1](#) в обратном порядке.

### 4.2 Быстрая замена

Конструкция клемм модуля позволяет оперативно заменить прибор без демонтажа подключенных к нему внешних линий связи. Для замены модуля следует:

1. Обесточить все линии связи, подходящие к модулю, в том числе линии питания.
2. Отделить от модуля съемные части каждой из клемм с подключенными внешними линиями связи с помощью отвертки или другого подходящего инструмента.
3. Снять прибор с DIN-рейки, на его место установить другой прибор (аналогичной модификации по питанию) с предварительно удаленными разъемными частями клемм.
4. К установленному модулю подсоединить разъемные части клемм с подключенными внешними линиями связи.

## 5 Подключение

### 5.1 Рекомендации по подключению

Для обеспечения надежности электрических соединений рекомендуется использовать медные многожильные кабели, концы которых перед подключением следует тщательно зачистить, залудить или использовать кабельные наконечники. Жилы кабелей следует зачистить так, чтобы их оголенные концы после подключения к прибору не выступали за пределы клеммника. Сечение жил кабелей должно быть не более 2,5 мм<sup>2</sup>.

**Таблица 5.1 – Параметры линии связи прибора с датчиками**

Тип датчика	Длина линий, м, не более	Сопротивление линии, Ом, не более	Исполнение линии
ТС	100	15	Двух- или трехпроводная. Провода равной длины и сечения
ТП	20	100	Термоэлектродный кабель (компенсационный)
Унифицированный сигнал постоянного тока	100	100	Двухпроводная
Унифицированный сигнал напряжения постоянного тока	100	5	Двухпроводная

### 5.2 Порядок подключения



#### **ОПАСНОСТЬ**

После распаковки прибора следует убедиться, что во время транспортировки прибор не был поврежден.

В случае изменения температуры окружающего воздуха с низкой на высокую в приборе возможно образование конденсата. Чтобы избежать выхода прибора из строя, рекомендуется выдержать его в выключенном состоянии в помещении с температурой, соответствующей рабочему диапазону, не менее часа.



#### **ВНИМАНИЕ**

Перед подачей питания на модуль следует проверить правильность подключения напряжения питания и его уровень:

- если напряжение ниже 19 В, то модуль прекращает функционировать, но не выходит из строя, поэтому не гарантируется его работа;
- если напряжение выше 30 В, то модуль может выйти из строя;
- в случае неверного подключения к источнику постоянного напряжения (перепутана полярность) модуль не включится.

Для подключения модуля следует:

1. Подключить модуль к головному устройству с помощью кабеля из комплекта поставки.
2. Подключить источник питания к модулю, питание не подавать.
3. Подготовить кабели для соединения модуля с ИМ, датчиками и источником питания.
4. Подключить линии связи:
  - «модуль - исполнительные механизмы»;
  - аналоговых датчиков к входам модуля.
5. Подать питание на модуль и головное устройство.

### 5.3 Помехи и методы их подавления

На работу прибора могут оказывать влияние внешние помехи:

- возникающие под действием электромагнитных полей (электромагнитные помехи), наводимые на прибор и на линии связи с внешним оборудованием;
- в питающей сети.

Для уменьшения влияния электромагнитных помех рекомендуется:

- надежно экранировать сигнальные линии, экраны следует электрически изолировать от внешнего оборудования на протяжении всей трассы и подсоединить к заземленному контакту щита управления;
- установить прибор в металлическом шкафу, внутри которого не должно быть никакого силового оборудования, корпус шкафа должен быть заземлен.

Для уменьшения помех, возникающих в питающей сети рекомендуется:

- монтируя систему, в которой работает прибор, следует учитывать правила организации эффективного заземления и прокладки заземленных экранов:
  - все заземляющие линии и экраны прокладывать по схеме «звезда» с обеспечением хорошего контакта с заземляемым элементом;
  - заземляющие цепи должны быть выполнены кабелями наибольшего сечения.

Для уменьшения уровня помех можно применять программные фильтры, которые настраиваются индивидуально для каждого входа. Программные фильтры доступны для всех типов аналоговых датчиков.



#### ПРИМЕЧАНИЕ

Увеличение значения постоянной времени фильтра аналогового входа замедляет реакцию прибора на быстрые изменения входной величины.

### 5.4 Схемы гальванической развязки

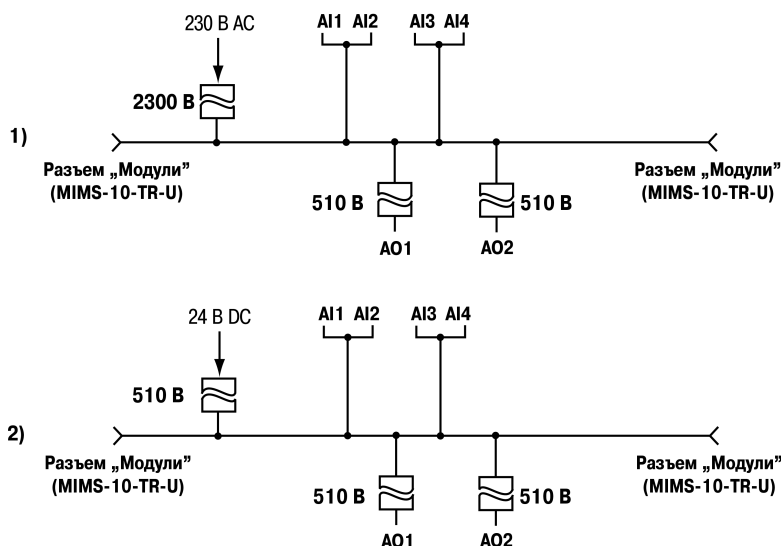


Рисунок 5.1 – Схемы гальванической развязки (1) 230 В и (2) 24 В модификаций

## 5.5 Назначение контактов клеммника



Рисунок 5.2 – Назначение контактов клеммника прибора с питанием 24 В

Таблица 5.2 – Назначение контактов клеммника прибора с питанием 24 В

Наименование контакта	Назначение контакта	Наименование контакта	Назначение контакта
0 В	Клемма «-» для питания 24 В	V+ AO1	Клемма «+» входа питания для выхода AO1
24 В	Клемма «+» для питания 24 В	V- AO1	Клемма «-» входа питания для выхода AO1
1	Клемма 1 входа AI1	U+ AO1	Клемма «U+» выхода AO1
2	Клемма 2 входа AI1	U- AO1	Клемма «U-» выхода AO1
R	Общая клемма AI1 и AI2	I+ AO1	Клемма «I+» выхода AO1
2	Клемма 2 входа AI1	I- AO1	Клемма «I-» выхода AO1
1	Клемма 1 входа AI1	V+ AO2	Клемма «+» входа питания для выхода AO2
1	Клемма 1 входа AI3	V- AO2	Клемма «-» входа питания для выхода AO2
2	Клемма 2 входа AI3	U+ AO2	Клемма «U+» выхода AO2
R	Общая клемма AI3 и AI4	U- AO2	Клемма «U-» выхода AO2
2	Клемма 2 входа AI4	I+ AO2	Клемма «I+» выхода AO2
1	Клемма 1 входа AI4	I- AO2	Клемма «I-» выхода AO2



Рисунок 5.3 – Назначение контактов клеммника прибора с питанием 230 В

Таблица 5.3 – Назначение контактов клеммника прибора с питанием 230 В

Наименование контакта	Назначение контакта	Наименование контакта	Назначение контакта
~220 В	Клеммы питания 220 В	V+ AO1	Клемма «+» входа питания для выхода AO1
		V- AO1	Клемма «-» входа питания для выхода AO1
1	Клемма 1 входа AI1	U+ AO1	Клемма «U+» выхода AO1
2	Клемма 2 входа AI1	U- AO1	Клемма «U-» выхода AO1
R	Общая клемма AI1 и AI2	I+ AO1	Клемма «I+» выхода AO1



## Продолжение таблицы 5.3

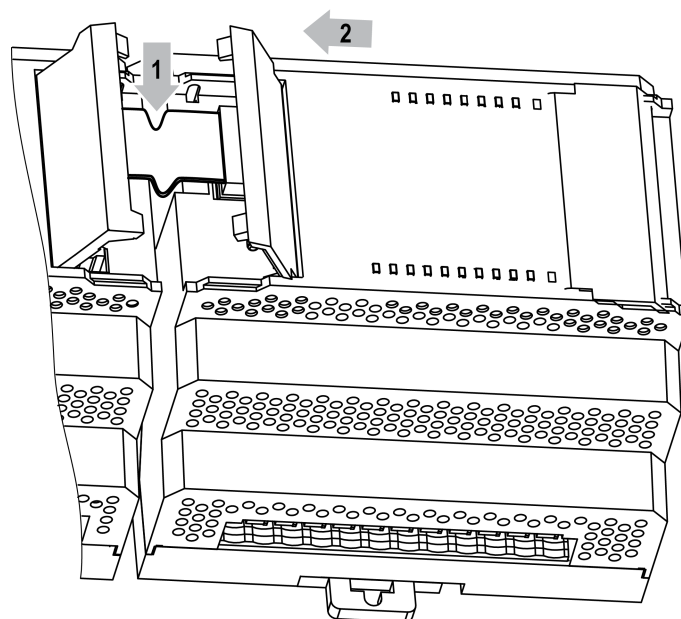
Наименование контакта	Назначение контакта	Наименование контакта	Назначение контакта
2	Клемма 2 входа AI1	I- AO1	Клемма «I-» выхода AO1
1	Клемма 1 входа AI1	V+ AO2	Клемма «+» входа питания для выхода AO2
1	Клемма 1 входа AI3	V- AO2	Клемма «-» входа питания для выхода AO2
2	Клемма 2 входа AI3	U+ AO2	Клемма «U+» выхода AO2
R	Общая клемма AI3 и AI4	U- AO2	Клемма «U-» выхода AO2
2	Клемма 2 входа AI4	I+ AO2	Клемма «I+» выхода AO2
1	Клемма 1 входа AI4	I- AO2	Клемма «I-» выхода AO2

## 5.6 Подключение модуля к головному устройству

**ВНИМАНИЕ**

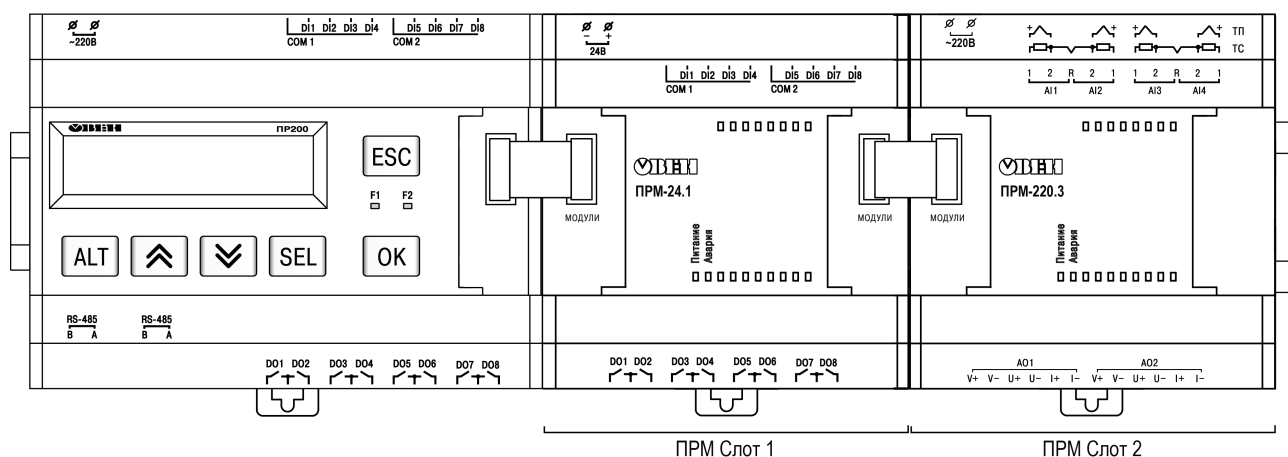
Подключение модулей к головному устройству и подключение устройств к модулям следует выполнять только при отключенном питании всех устройств.

Модуль подключается к головному устройству с помощью шлейфа длиной 4,5 см из комплекта поставки. После подключения шлейф следует поместить в специальное углубление под крышкой модуля (рисунок 5.4, стрелка 1), тем самым позволяя придвинуть модуль вплотную к головному устройству (рисунок 5.4, стрелка 2).



**Рисунок 5.4 – Укладка шлейфа в углубление**

Модули подключаются только последовательно. Ближайший модуль к головному устройству всегда будет располагаться в слоте 1. Подключение модуля в слот 2 без модуля в слоте 1 невозможно.



**Рисунок 5.5 – Расположение модулей расширения на шине**

Каждый модуль запитывается независимо от головного устройства. Допускается подключение модулей с различным напряжением питания к одному головному устройству в различных комбинациях.

Например, к ПР200-24.х.х.х можно подключать одновременно ПРМ-220.х и ПРМ-24.х и, аналогично, к ПР200-220.х.х.х можно подключить ПРМ-24.х и ПРМ-220.х

В случае подключения двух модулей обмен данными между головным устройством и модулем в слоте 2 осуществляется через модуль в слоте 1. Если модуль в слоте 1 обесточить, то модуль в слоте 2 перестанет принимать команды от устройства.

## 5.7 Подключение датчиков

### 5.7.1 Общие сведения



#### **ОПАСНОСТЬ**

Подключать устройства к модулю должен только обученный специалист с допуском на проведение электромонтажных работ. Во время монтажа следует использовать индивидуальные защитные средства и специальный электромонтажный инструмент с изолирующими свойствами до 1000 В.

Входные измерительные устройства в приборе являются универсальными, т. е. к ним можно подключать любые первичные преобразователи (датчики) из перечисленных в [таблице 2.7](#). К входам прибора можно подключить одновременно датчики разных типов в любых сочетаниях.



#### **ВНИМАНИЕ**

Для защиты входных цепей прибора от возможного пробоя зарядами статического электричества, накопленного на линиях связи «прибор – датчик», перед подключением к клеммнику прибора их жилы следует на 1–2 секунды соединить с винтом функционального заземления (FE) щита.

Во время проверки исправности датчика и линии связи следует отключить прибор от сети питания. Чтобы избежать выхода прибора из строя при «прозвонке» связей, следует использовать измерительные устройства с напряжением питания не более 4,5 В. Для более высоких напряжений питания этих устройств отключение датчика от прибора обязательно.

### 5.7.2 Подключение ТС

В случае подключения ТС по двухпроводной схеме контакты 2 и R следует соединить перемычкой

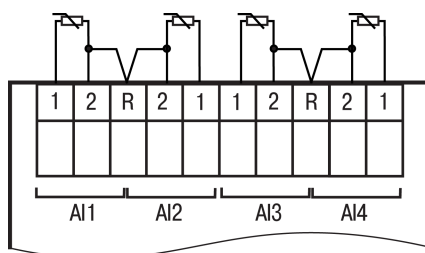


Рисунок 5.6 – Подключение ТС к аналоговым входам ПРМ-х.3

### 5.7.3 Подключение ТП



#### ВНИМАНИЕ

Запрещается использовать ТП с неизолированным рабочим спаем.

В приборе предусмотрена схема автоматической компенсации температуры свободных концов ТП.

Датчик температуры «холодного спая» установлен рядом с клеммником прибора.

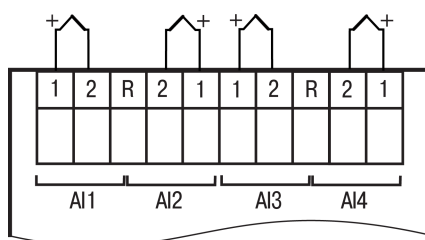


Рисунок 5.7 – Подключение ТП к аналоговым входам ПРМ-х.3

### 5.7.4 Подключение датчиков с выходом в виде тока или напряжения

Датчики с выходным сигналом в виде постоянного напряжения (от минус 50,0 до плюс 50,0 мВ или от 0 до 1,0 В) можно подключать непосредственно к входным контактам прибора.

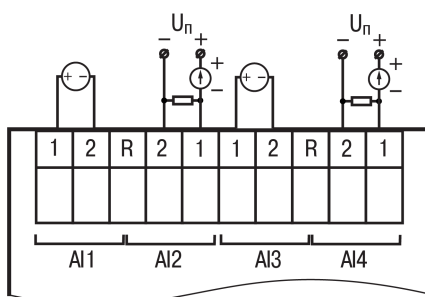


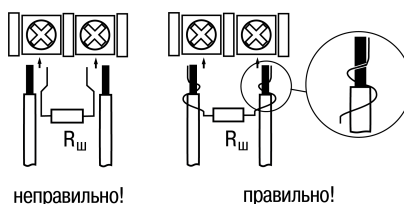
Рисунок 5.8 – Подключение датчиков с выходом в виде напряжения (к AI1 и AI3) и с выходом в виде тока (к AI2 и AI4)

Подключение датчиков с выходом в виде тока (0...5,0 мА, 0...20,0 мА или 4,0... 20,0 мА) следует выполнять только после установки шунтирующего резистора сопротивлением 49,9 Ом (допуск не более 0,1 %), который следует подключать в соответствии с [рисунком 5.9](#).



#### ПРИМЕЧАНИЕ

Можно установить другого номинального сопротивления в диапазоне 45...50 Ом, который следует указать в OwenLogic. Перед началом работы рекомендуется провести юстировку.



неправильно!

правильно!

Рисунок 5.9 – Подключение шунтирующего резистора

Вывод резистора следует заводить с той же стороны винтовой клеммы, что и провод от датчика.

В случае использования провода сечением более 0,35 мм, конец провода и вывод резистора следует скрутить или спаять.



### ВНИМАНИЕ

Невыполнение этого требования может привести к пропаданию контакта между выводом резистора и клеммы, что повлечет повреждение входа прибора!

#### 5.7.5 Подключение резистивных датчиков

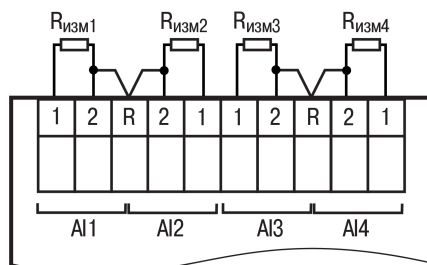


Рисунок 5.10 – Подключение резистивных датчиков

## 5.8 Подключение нагрузки к ВЭ

### 5.8.1 Подключение нагрузок типа И и У

Аналоговые выходы гальванически развязаны друг от друга. В случае необходимости каждый можно запитать отдельно.

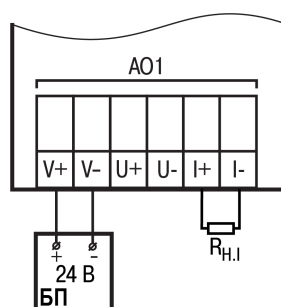


Рисунок 5.11 – Схема подключения нагрузки типа И

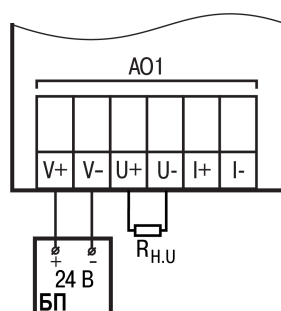


Рисунок 5.12 – Схема подключения нагрузки типа У

Контакты V-, U- и I- соединены внутри прибора.

## 6 Эксплуатация

### 6.1 Принцип работы

Модуль является пассивным устройством, которое работает по внутренней шине с головным устройством и не может функционировать как самостоятельная единица. Для подключения модуля к головному программируемому реле используется кабель из комплекта поставки.

### 6.2 Индикация

На лицевой панели прибора расположены элементы индикации — 8 светодиодов (см. рисунок ниже).

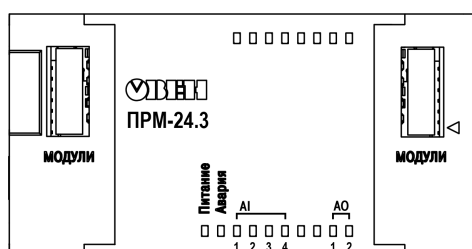


Рисунок 6.1 – Лицевая панель прибора (крышки отсеков подключения условно не показаны)

Таблица 6.1 – Назначение светодиодов

Светодиод	Состояние	Цвет	Значение
Питание	Светится	Зеленый	Наличие питания на модуле
Авария	Мигает	Красный	Отсутствие связи с головным устройством
			В данной позиции установлен прибор модификации, не соответствующей, указанной в проекте OwenLogic
			Версия встроенного ПО модуля не соответствует версии встроенного ПО головного устройства
AI	Светится	Желтый	Датчик подключен и сконфигурирован в OwenLogic
	Не светится		В OwenLogic в параметре <b>Тип датчика</b> выбрано значение <b>Не подключен</b> . В измеренное значение передается код <b>55555</b>
	Мигает		Неисправность датчика (см. <a href="#">таблицу 6.2</a> )
АО	Светится	Желтый	Канал включен
	Не светится		В OwenLogic в параметре <b>Тип выходного сигнала</b> выбрано значение <b>Выход не используется</b>
	Мигает		Авария в канале*



#### ПРИМЕЧАНИЕ

\* Сигнал об аварии аналогового выхода формируется в следующих случаях:

- нет питания аналогового выхода;
- повышенная температура ЦАП;
- обрыв нагрузки в режиме формирования тока.

В случае неисправностей аналоговых входов, модуль передает коды ошибок в головное устройство. Коды ошибок отображаются вместо измеренного значения.

Таблица 6.2 – Коды неисправностей AI

Код	Наименование неисправности
33333	Короткое замыкание входного датчика
44444	Обрыв входного датчика
66666	Величина вышла за пределы диапазона, который может измерить АЦП
77777	Выход за диапазон, установленный для датчика
88888	Неисправность датчика холодного спая

Под левой крышкой на лицевой панели расположен разъем «МОДУЛИ» (тип MIMS-10-TR-U) для подключения к головному устройству или к первому модулю.

Под правой крышкой на лицевой панели расположен разъем «МОДУЛИ» (тип MIMS-10-TR-U), который предназначен для подключения второго модуля.

## 7 Настройка

### 7.1 Общие сведения

Высокоскоростная внутренняя шина, соединяющая головное устройство и модуль, обеспечивает быстрое действие входов/выходов модулей на одинаковом уровне со встроенными входами/выходами головного устройства. Это позволяет записывать и считывать значения аналоговых входов/выходов каждый цикл пользовательской программы, выполняемой в головном устройстве.

Настройка модуля производится в OwenLogic.

### 7.2 Добавление модулей в OwenLogic

Для добавления модуля в OwenLogic следует:

1. Создать новый проект в OwenLogic или открыть уже существующий проект с прибором, поддерживающим подключение модулей.
2. Выбрать пункт меню **Прибор/Настройка прибора** нажатием правой кнопки мыши по пункту меню «Модули расширения». Появится меню выбора модуля расширения.
3. Выбрать модуль из списка (см. [рисунок 7.1](#)).
4. Входы и выходы модуля будут добавлены на холст ниже входов и выходов головного устройства.

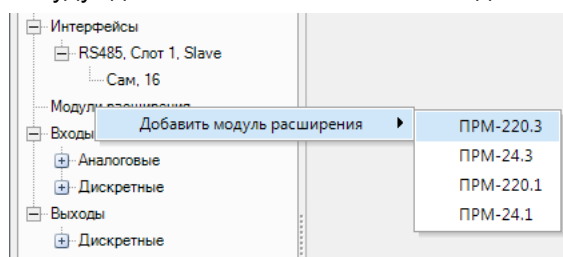


Рисунок 7.1 – Подключение модуля в OwenLogic

Первый добавленный модуль автоматически занимает первый слот, следующий — второй слот. Номер слота определяет физическое расположение модуля относительно головного устройства (см. [рисунок 7.2](#)). OwenLogic позволяет записать в головное устройство программу без подключения модуля расширения.

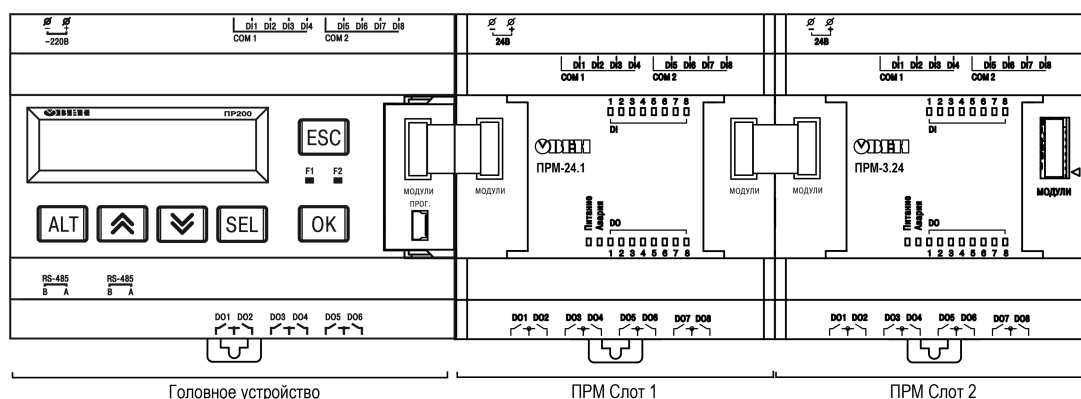
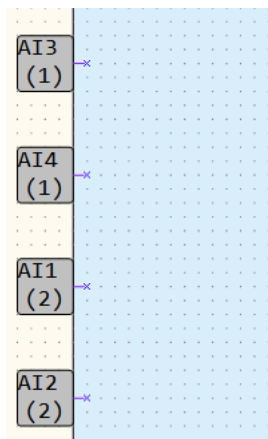


Рисунок 7.2 – ПР200 с подключенными модулями

Удалить модуль из проекта OwenLogic можно только после отсоединения всех линий связи, подключенных к его входам и выходам на холсте. Расположение модуля в проекте можно изменить в проекте в любое время через меню настройки модуля. Можно записать пользовательскую программу в головное устройство без подключения модулей расширения.

После добавления модуля в проекте OwenLogic для головного устройства появятся дополнительные входы **AI1...AI4** и выходы **AO1...AO2**.

В скобках указывается номер слота, в котором установлен модуль. Для примера на [рисунке 7.3](#) входы **AI3(1)** и **AI4(1)** относятся к модулю, установленному в слот 1, а входы **AI1(2)** и **AI4(2)** к модулю в слоте 2.



**Рисунок 7.3 – Настройка входов ПРМ-3**

После добавления модуля в проект головного устройства, его входы и выходы становятся доступны для опроса.

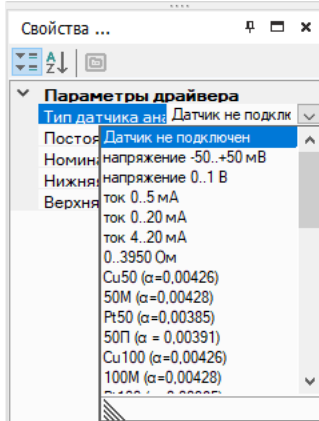
Для опроса входов или задания состояния выходов следует создать переменные соответствующего типа и связать с ними входы и выходы модуля. Если необходимо работать с состояниями входов и выходов модуля по сети, то их следует привязать к сетевым переменным.

### 7.3 Конфигурирование модуля в OwenLogic

Настройки модуля можно изменить в пункте меню **Прибор/Настройка прибора** программы OwenLogic. Основные параметры модуля, доступные для редактирования, приведены в таблице ниже.



Таблица 7.1 – Настройки модуля

Параметр	Описание
<b>Входы</b>	
<b>Тип датчика аналогового входа</b>	<p>Тип датчика, который будет подключен к аналоговому входу. В зависимости от типа датчика программа OwenLogic будет получать с аналогового входа значения в соответствующих единицах измерения. Например, для типов датчика ТП или ТС будут получены значения в градусах Цельсия.</p>  <p style="text-align: center;"><b>Рисунок 7.4 – Выбор типа датчика</b></p> <p>Вариант <b>Датчик не подключен</b> установлен по умолчанию и указывает на то, что данный измерительный канал не опрашивается головным устройством. Отключив неиспользуемые каналы, можно увеличить скорость опроса. Например, если интервал между измерениями одного канала составляет 0,8 с, то на опрос четырех каналов потребуется <math>0,8 \cdot 4 = 3,2</math> с, трех каналов — 2,4 с, двух каналов — 1,6 с</p>
<b>Постоянная времени фильтра</b>	Фильтрация входных данных позволяет снизить влияние помех на измеряемую величину. Параметр Постоянная времени фильтра задается в секундах, от 0 до 65 (0 — фильтр выключен). Работа параметра описана в (см. <a href="#">раздел 7.4</a> )
<b>Номинал внешнего резистора для измерения тока</b>	Номинальное сопротивление внешнего резистора для измерения тока, 45...50 Ом
<b>Нижняя граница измерения</b>	Масштабирование шкалы измерения. Нижняя граница измерений — минимальный уровень выходного сигнала датчика
<b>Верхняя граница измерения</b>	Масштабирование шкалы измерения. Верхняя граница измерений — максимальный уровень выходного сигнала датчика
<b>Выходы</b>	
<b>Безопасное состояние</b>	Для ВЭ модулей могут быть настроены безопасные состояния для каждого выхода. Данная настройка находится в меню <b>Прибор/Настройка прибора/Выходы</b> , где для каждого выхода каждого модуля можно установить значение аналогового сигнала в случае потери связи с головным устройством. Данный параметр позволяет повысить безопасность системы в нештатных ситуациях.
<b>Тип выходного сигнала</b>	В зависимости от выбранного типа выходного сигнала будут использоваться соответствующие ему калибровочные коэффициенты

Для каждого модуля предусмотрен параметр **Статус**, к которому можно привязать булевскую переменную и использовать ее в пользовательской программе.

Если связь с модулем установлена или модификация модуля соответствует указанной в проекте OwenLogic, то параметр Статус принимает значение 1.

Параметр Статус принимает значение 0, если:

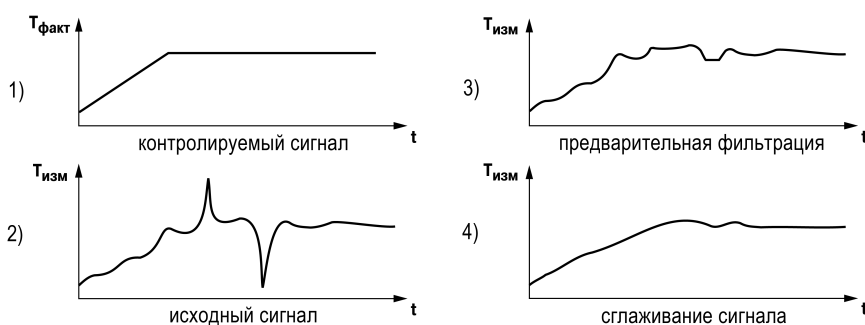
- связь с модулем потеряна;
- в данной позиции установлен модуль модификации, которая не соответствует указанной в проекте OwenLogic.

## 7.4 Обработка сигнала

Для защиты измерений от низкочастотных импульсных помех в приборе предусмотрен программный цифровой фильтр, работающий в два этапа.

На первом этапе выполняется предварительная фильтрация. В процессе предварительной фильтрации из текущих измерений отфильтровываются значения, имеющие явно выраженные «провалы» или «выбросы». Для этого прибор выполняет несколько измерений входной величины. Из набора измерений выбирается устойчиво нарастающий или убывающий сигнал (последние два измерения имеют один вектор направленности). Если в наборе отсутствует устойчивое нарастание или убывание сигнала, то отбрасывается минимальное и максимальное измерение, а оставшиеся данные усредняются. Такой алгоритм позволяет устранить единичные выбросы и сохранить динамику изменения сигнала.

На втором этапе осуществляется сглаживание (демпфирование) сигнала с целью устранения шумовых составляющих. Основной характеристикой сглаживающего фильтра является **Постоянная времени фильтра** – интервал, в течение которого изменение выходного сигнала достигает значения 0,63 от изменения входного сигнала.



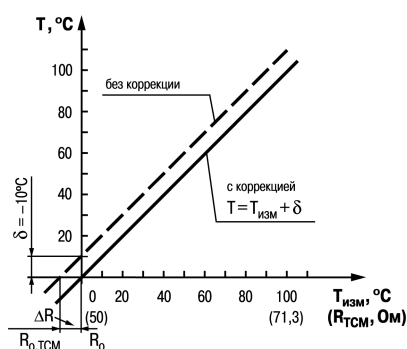
**Рисунок 7.5 – Работа фильтров**

Постоянная времени фильтра задается в секундах. Увеличение значения постоянной времени фильтра улучшает помехозащищенность канала измерения, но увеличивает его инерционность, т. е. реакция прибора на быстрые изменения входной величины замедляется. Для отключения сглаживающего фильтра следует установить нулевое значение параметра **Постоянная времени фильтра**.

## 7.5 Юстировка сигнала

Для устранения погрешности преобразования входных или выходных сигналов полученное значение можно откорректировать. В модуле предусмотрены коррекции, позволяющие осуществлять сдвиг, наклон и выравнивание формы кривой характеристики измеряемого сигнала. Коррекции автоматически применяются к измеряемому сигналу после проведения юстировки.

Коррекция «сдвиг характеристики» осуществляется путем прибавления/вычитания к измеренной величине некоторого значения  $\delta$ , которое появляется из-за сопротивления подводящих проводов. Пример сдвига характеристики представлен на [рисунке 7.6](#).

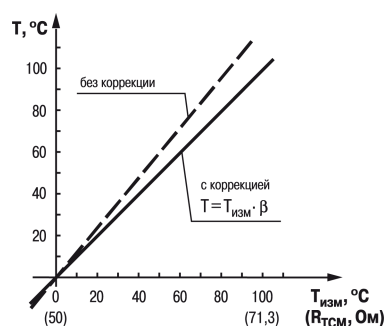


**Рисунок 7.6 – Коррекция «сдвиг характеристики»**

Коррекция «наклона» измеренной величины осуществляется с помощью умножения на поправочный коэффициент  $\beta$  согласно формуле:

$$T = T_{\text{изм}} \cdot \beta$$

Пример изменения наклона измерительной характеристики представлен на [рисунке 7.7](#).

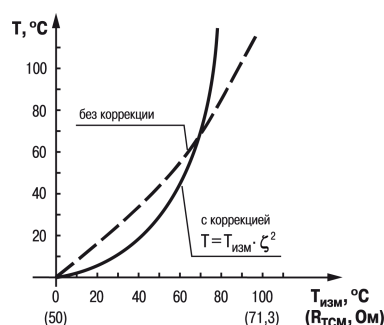


**Рисунок 7.7 – Коррекция «наклон характеристики»**

Коррекция «выравнивание формы» характеристики измеренной величины осуществляется с помощью умножения на поправочный коэффициент  $\zeta$  согласно формуле

$$T = T_{\text{изм}} \cdot \zeta^2$$

Пример изменения наклона измерительной характеристики представлен на [рисунке 7.8](#).



**Рисунок 7.8 – Коррекция «выравнивание формы характеристики»**

Коррекции наклона и выравнивание формы характеристики сигнала используется, как правило, для компенсации погрешностей самих датчиков (например, в случае отклонения у ТС постоянной сопротивления  $\alpha$  от стандартного значения) или погрешностей, связанных с разбросом сопротивлений шунтирующих резисторов (в случае работы с преобразователями, выходным сигналом которых является ток).

## 7.6 Обновление встроенного ПО

Для обновления встроенного ПО модуля следует:

1. Подключить к головному устройству модуль.
2. Далее подключить их к ПК. Подать питание на головное устройство и модуль.
3. В OwenLogic выполнить **Прибор** → **Обновить встроенное ПО**:
  - выбрать вкладку **Модули**, указать номер слота и модификацию модуля;
  - нажать кнопку **Выбрать**.
4. Во время обновления следить за непрерывностью подачи питания на головное устройство и модули.

## 8 Техническое обслуживание

### 8.1 Техническое обслуживание

Во время выполнения работ по техническому обслуживанию прибора следует соблюдать требования безопасности из [раздела 3](#).

Техническое обслуживание прибора проводится не реже одного раза в 6 месяцев и включает следующие процедуры:

- проверка крепления прибора;
- проверка винтовых соединений;
- удаление пыли и грязи с клеммника прибора.

## 9 Маркировка

На корпус прибора нанесены:

- наименование прибора;
- степень защиты корпуса по ГОСТ 14254;
- напряжение и частота питания;
- потребляемая мощность;
- класс защиты от поражения электрическим током по ГОСТ 12.2.007.0;
- знак соответствия требованиям ТР ТС (EAC);
- страна-изготовитель;
- заводской номер прибора и год выпуска.

На потребительскую тару нанесены:

- наименование прибора;
- знак соответствия требованиям ТР ТС (EAC);
- страна-изготовитель;
- заводской номер прибора и год выпуска.

## **10 Упаковка**

Упаковка прибора производится в соответствии с ГОСТ 23088-80 в потребительскую тару, выполненную из коробочного картона по ГОСТ 7933-89.

Упаковка прибора при пересылке почтой производится по ГОСТ 9181-74.

## **11 Транспортирование и хранение**

Прибор транспортируется в закрытом транспорте любого вида. В транспортных средствах тара должна крепиться согласно правилам, действующим на соответствующих видах транспорта.

Условия транспортирования должны соответствовать условиям 5 по ГОСТ 15150-69 при температуре окружающего воздуха от минус 25 до +55 °С с соблюдением мер защиты от ударов и вибраций.

Перевозку следует осуществлять в транспортной таре поштучно или в контейнерах.

Условия хранения в таре на складе изготовителя и потребителя должны соответствовать условиям 1 по ГОСТ 15150-69. В воздухе не должны присутствовать агрессивные примеси.

Прибор следует хранить на стеллажах.



## 12 Комплектность

Наименование	Количество
Модуль ПРМ	1 шт.
Паспорт и Гарантийный талон	1 экз.
Краткое руководство	1 экз.
Кабель для подключения модуля	1 шт.
Комплект клеммных соединений	1 к-т

**ПРИМЕЧАНИЕ**

Изготовитель оставляет за собой право внесения дополнений в комплектность прибора.

## 13 Гарантийные обязательства

Изготовитель гарантирует соответствие прибора требованиям ТУ при соблюдении условий эксплуатации, транспортирования, хранения и монтажа.

Гарантийный срок эксплуатации – **24 месяца** со дня продажи.

В случае выхода прибора из строя в течение гарантийного срока при соблюдении условий эксплуатации, транспортирования, хранения и монтажа предприятие-изготовитель обязуется осуществить его бесплатный ремонт или замену.

Порядок передачи прибора в ремонт содержится в паспорте и в гарантийном талоне.

## Приложение А. Юстировка

### А.1 Общие указания

Юстировка прибора заключается в проведении технологических операций, обеспечивающих восстановление метрологических характеристик прибора в случае изменения их после длительной эксплуатации.

Модуль юстируется подключенным к головному устройству.



#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Необходимость проведения юстировки определяется по результатам поверки прибора и должна производиться только квалифицированными специалистами метрологических служб, осуществляющих эту поверку.

Юстировка выполняется с помощью эталонных источников сигналов, имитирующих работу датчиков и подключаемых к контактам прибора. Во время юстировки прибор вычисляет соотношения между поступившим входным сигналом и опорным сигналом.

Вычисленные соотношения (коэффициенты юстировки) записываются в энергонезависимую память прибора и используются как базовые для выполнения всех дальнейших расчетов.

Каждый аналоговый вход и выход имеют собственные коэффициенты юстировки для каждого типа датчика.

Если вычисленные значения коэффициентов выходят за пределы, установленные для них во время разработки прибора, в OwenLogic выводится сообщение о причине этой ошибки.



#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Не рекомендуется прерывать процедуру юстировки отключением питания прибора. Если питание было отключено во время юстировки, то процедуру юстировки следует повторить заново.

### А.2 Юстировка универсальных входов

Для выполнения юстировки входного сигнала типа «напряжение» следует:

1. Подключить к контактам входа прибора дифференциальный вольтметр В1-12 в режиме калибратора напряжений или аналогичный ему источник образцового напряжения с классом точности не ниже 0,05. Соединение прибора с калибратором следует выполнять по схеме, приведенной на [рисунке 1](#), 1 с соблюдением полярности подключения.

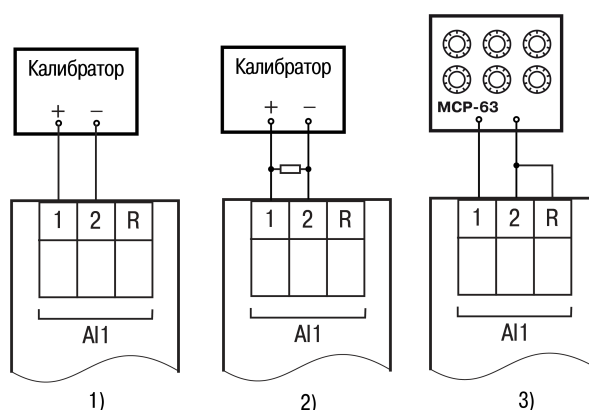
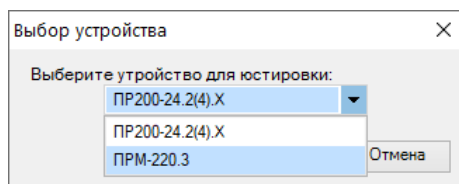


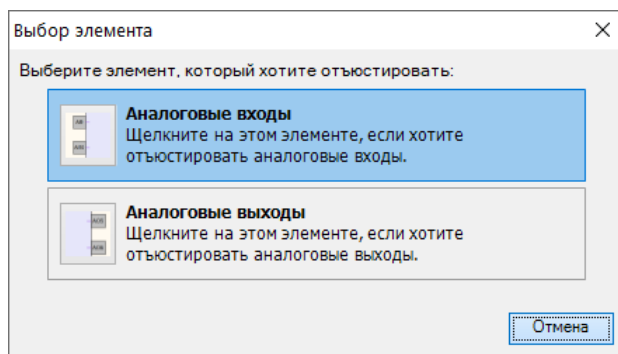
Рисунок А.1 – Подключение источника эталонного сигнала

2. Запустить OwenLogic и выбрать в меню пункт «Прибор» → «Юстировка входов/выходов» для запуска мастера юстировки. В диалоговом окне «Выбор устройства» выбрать соответствующий прибор ПРМ-х.3.



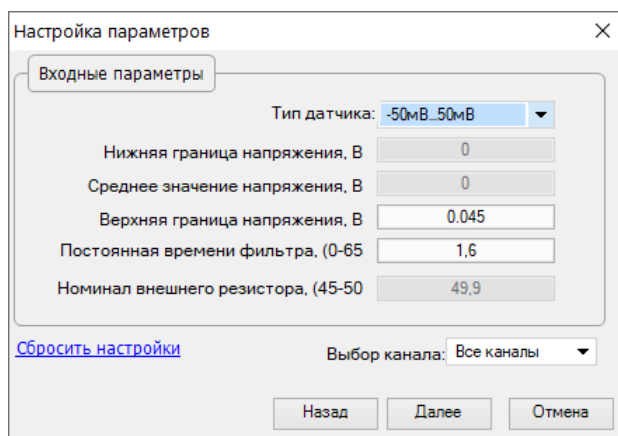
**Рисунок А.2 – Меню юстировки**

3. В появившемся меню выбрать «Аналоговые входы» (см. [рисунок 3](#)).



**Рисунок А.3 – Выбор элемента**

4. Далее в окне «Настройка параметров» выбрать значение параметра «Тип датчика» равным «–50 мВ...+50 мВ».



**Рисунок А.4 – Меню настройки параметров**

Установить уровни для юстировки, постоянную времени фильтра и канал. Увеличение постоянной времени фильтра увеличивает время юстировки, но позволяет получить более точные калибровочные коэффициенты. Юстировку проходит каждый канал в отдельности. Если выбрать настройку «все каналы», то юстировка проходит по всем четырем каналам, поэтому необходимо подавать соответствующие уровни сигнала на все каналы сразу.

Нажать кнопку «Далее» и следовать указаниям мастера юстировки.

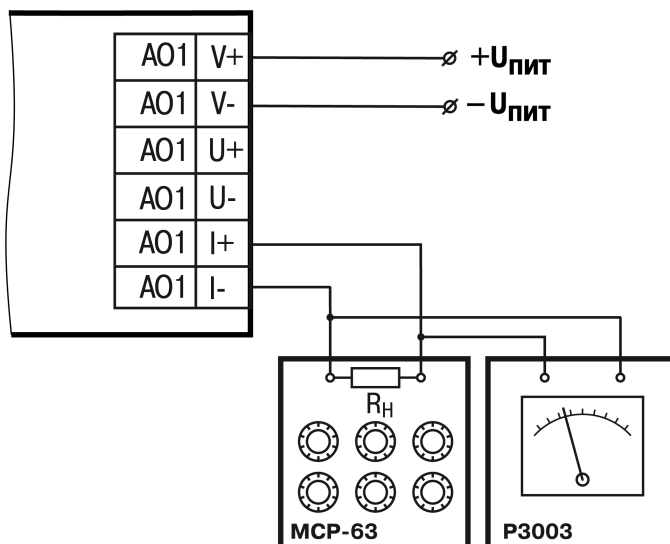
В случае использования входа для измерения сигналов «ток» рекомендуется провести юстировку входа, предварительно выбрав параметр «Тип датчика» равным «4... 20 мА». Схема подключения изображена на [рисунке 1, 2](#). Действия аналогичны пп 1 – 4.

В случае использования входа для измерения сигналов «сопротивление» (например, для ТС) рекомендуется провести юстировку входа, предварительно выбрав параметр «Тип датчика» равным «0...3950 Ом». Схема подключения изображена на [рисунке 1, 3](#). Действия аналогичны пп 1 – 4.

### **А.3 Юстировка выходных элементов типа «И» и «У»**

Для юстировки ВЭ типа «И» следует:

1. Подключить ВЭ типа «И» (ЦАП «параметр – ток 4...20 мА») согласно схеме, приведенной на [рисунке 5](#).

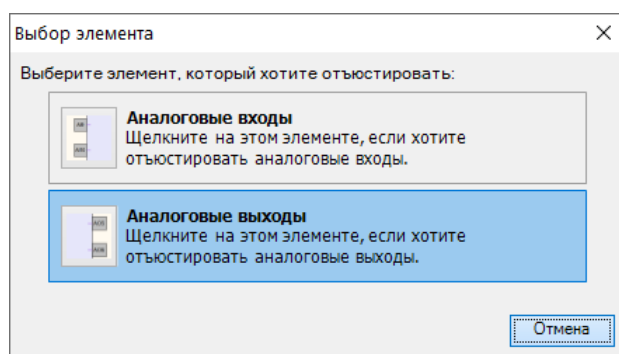


**Рисунок А.5 – Схема подключения к ВЭ типа «И» ( $R_H < 300 \text{ Ом}$ )**

Проконтролировать напряжение источника питания — оно должно быть в диапазоне 15...30 В.

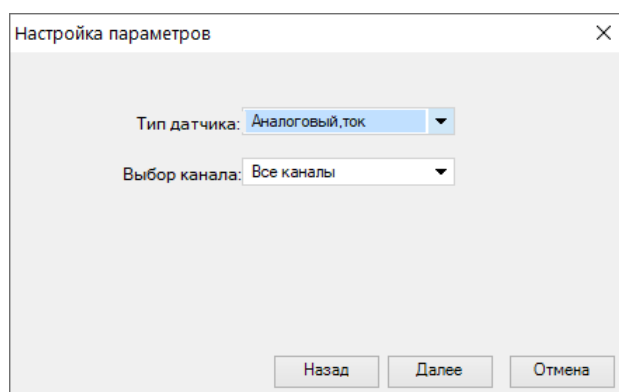
В качестве измерителя напряжения можно использовать прибор для калибровки вольтметров Р3003 или иной прибор того же класса с разрешающей способностью 0,001 В.

2. Запустить OwenLogic и выбрать в меню пункт «Прибор» → «Юстировка входов/выходов» для запуска мастера юстировки. В списке приборов выбрать ПРМ. В появившемся далее меню выбрать «Аналоговые выходы».



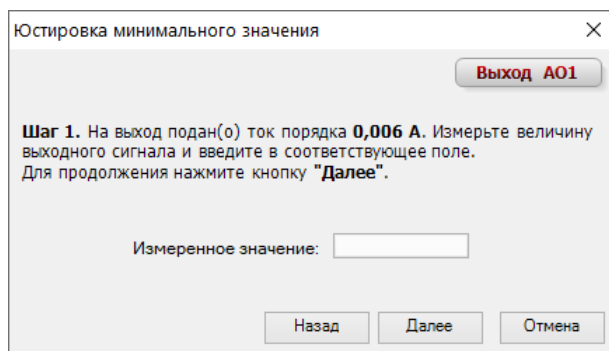
**Рисунок А.6 – Выбор элемента**

3. В выпадающем списке «Тип датчика» задать «Аналоговый, ток». В «Выбор канала» задать канал для юстировки.



**Рисунок А.7 – Выбор типа сигнала**

4. Во время подачи прибором выходного тока, пересчитать значение измеренного напряжения в ток и задать его в параметре «Измеренное значение».

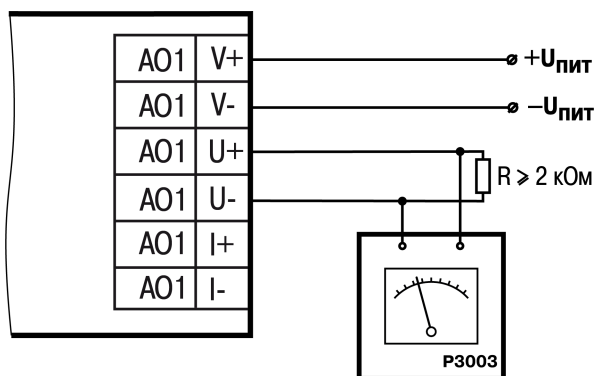


**Рисунок А.8 – Калибровка минимального значения**

5. Далее следовать рекомендациям мастера юстировки для проведения процедуры юстировки выходных элементов типа «И».

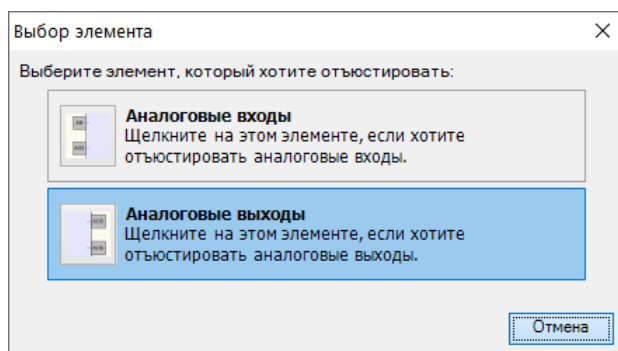
Для юстировки ВЭ типа «У» следует:

1. Подключить прибор по схеме, приведенной на рисунке ниже, с соблюдением полярности подключения. Проконтролировать напряжение источника питания – оно должно быть в диапазоне 15...30 В. В качестве измерителя напряжения можно использовать прибор для калибровки вольтметров Р3003 или иной прибор того же класса с разрешающей способностью 0,001 В.



**Рисунок А.9 – Схема подключения нагрузки к ВЭ типа У**

2. Запустить OwenLogic и выбрать в меню пункт «Прибор» → «Юстировка входов/выходов» для запуска мастера юстировки. В списке приборов выбрать ПРМ. В появившемся далее меню выбрать «Аналоговые выходы».



**Рисунок А.10 – Выбор элемента**

3. В выпадающем списке «Тип датчика» задать «Аналоговый, напряжение». В «Выбор канала» задать канал для юстировки.
4. Далее следовать рекомендациям мастера юстировки для проведения процедуры юстировки выходных элементов типа «У».

## Приложение Б. Карта регистров ПРМ-3

При подключении модуля к головному устройству, работающему в режиме Slave, по сетевому интерфейсу доступны регистры модуля для удаленного управления.

**Таблица Б.1 – Список поддерживаемых функций**

Название функции	Код согласно спецификации Modbus	Описание функции
MODBUS_READ_HOLDING_REGISTERS	3 (0x03)	Чтение значений из одного или нескольких регистров хранения
MODBUS_WRITE_MULTIPLE_REGISTERS	16 (0x10)	Запись значений в несколько регистров

**Таблица Б.2 – Форматы данных**

Формат данных	Кол-во регистров	Размер	Описание
Enum X	1	1 байт	Описывает позицию выбранного параметра из списка доступных
Float 32	2	4 байт	Вещественный формат представления данных

**Таблица Б.3 – Карта регистров ПРМ-3**

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
<b>ПРМ-220.3</b>							
<b>Слот 1</b>							
Статус	ПРМ-220.3, Слот 1	6598	0x19C6	1	3	-	Enum 2: 0 - откл, 1 - подкл
Состояние подключения	ПРМ-220.3, Слот 1	6599	0x19C7	1	3	-	Enum 6: 1 - Инициализация, 2 - Обнаружен, 3 - Несоответствие типа модуля, 4 - Несоответствие версии ПО, 5 - В работе

## Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 1	6500	0x1964	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 1	6504	0x1968	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 1	6512	0x1970	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 1	6520	0x1978	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 1	6528	0x1980	2	3	16	Float 32



Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 2	6501	0x1965	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 2	6506	0x196A	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 2	6514	0x1972	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 2	6522	0x197A	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 2	6530	0x1982	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 3	6502	0x1966	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 3	6508	0x196C	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 3	6516	0x1974	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 3	6524	0x197C	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 3	6532	0x1984	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 4	6503	0x1967	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 4	6510	0x196E	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 4	6518	0x1976	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 4	6526	0x197E	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 4	6534	0x1986	2	3	16	Float 32
Вход 1	Измеренные значения	6564	0x19A4	2	3	-	Float 32
Вход 2	Измеренные значения	6566	0x19A6	2	3	-	Float 32

## Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Вход 3	Измеренные значения	6568	0x19A8	2	3	-	Float 32
Вход 4	Измеренные значения	6570	0x19AA	2	3	-	Float 32
Безопасное состояние	Выход 1	6538	0x198A	2	3	16	Float 32
Тип сигнала	Выход 1	6536	0x1988	1	3	16	Enum 3: 0 - не используется 1 - 0..10 В 2 - 4..20 мА
Безопасное состояние	Выход 2	6540	0x198C	2	3	16	Float 32
Тип сигнала	Выход 2	6537	0x1989	1	3	16	Enum 3: 0 - не используется 1 - 0..10 В 2 - 4..20 мА
Выход 1	Значения сигнала	6580	0x19B4	2	3	16	Float 32
Выход 2	Значения сигнала	6582	0x19B6	2	3	16	Float 32
<b>Слот 2</b>							
Статус	ПРМ-220.3, Слот 2	6698	0x1A2A	1	3	-	Enum 2: 0 - откл, 1 - подкл
Состояние подключения	ПРМ-220.3, Слот 2	6699	0x1A2B	1	3	-	Enum 6: 1 - Инициализация, 2 - Обнаружен, 3 - Несоответствие типа модуля, 4 - Несоответствие версии ПО, 5 - В работе

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 1	6600	0x19C8	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 1	6604	0x19CC	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 1	6612	0x19D4	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 1	6620	0x19DC	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 1	6628	0x19E4	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 2	6601	0x19C9	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 2	6606	0x19CE	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 2	6614	0x19D6	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 2	6622	0x19DE	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 2	6630	0x19E6	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 3	6602	0x19CA	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 3	6608	0x19D0	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 3	6616	0x19D8	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 3	6624	0x19E0	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 3	6632	0x19E8	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 4	6603	0x19CB	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 4	6610	0x19D2	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 4	6618	0x19DA	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 4	6626	0x19E2	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 4	6634	0x19EA	2	3	16	Float 32
Вход 1	Измеренные значения	6664	0x1A08	2	3	-	Float 32
Вход 2	Измеренные значения	6666	0x1A0A	2	3	-	Float 32



## Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Вход 3	Измеренные значения	6668	0x1A0C	2	3	-	Float 32
Вход 4	Измеренные значения	6670	0x1A0E	2	3	-	Float 32
Безопасное состояние	Выход 1	6638	0x19EE	2	3	16	Float 32
Тип сигнала	Выход 1	6636	0x19EC	1	3	16	Enum 3: 0 - не используется 1 - 0..10 В 2 - 4..20 мА
Безопасное состояние	Выход 2	6640	0x19F0	2	3	16	Float 32
Тип сигнала	Выход 2	6637	0x19ED	1	3	16	Enum 3: 0 - не используется 1 - 0..10 В 2 - 4..20 мА
Выход 1	Значения сигнала	6680	0x1A18	2	3	16	Float 32
Выход 2	Значения сигнала	6682	0x1A1A	2	3	16	Float 32
<b>ПРМ-24.3</b>							
<b>Слот 1</b>							
Статус	ПРМ-24.3, Слот 1	6398	0x18FE	1	3	-	Enum 2: 0 - откл, 1 - подкл
Состояние подключения	ПРМ-24.3, Слот 1	6399	0x18FF	1	3	-	Enum 6: 1 - Инициализация, 2 - Обнаружен, 3 - Несоответствие типа модуля, 4 - Несоответствие версии ПО, 5 - В работе

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 1	6300	0x189C	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 1	6304	0x18A0	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 1	6312	0x18A8	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 1	6320	0x18B0	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 1	6328	0x18B8	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 2	6301	0x189D	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 2	6306	0x18A2	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 2	6314	0x18AA	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 2	6322	0x18B2	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 2	6330	0x18BA	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 3	6302	0x189E	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 3	6308	0x18A4	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 3	6316	0x18AC	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 3	6324	0x18B4	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 3	6332	0x18BC	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 4	6303	0x189F	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 4	6310	0x18A6	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 4	6318	0x18AE	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 4	6326	0x18B6	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 4	6334	0x18BE	2	3	16	Float 32
Вход 1	Измеренные значения	6364	0x18DC	2	3	-	Float 32
Вход 2	Измеренные значения	6366	0x18DE	2	3	-	Float 32

## Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Вход 3	Измеренные значения	6368	0x18E0	2	3	-	Float 32
Вход 4	Измеренные значения	6370	0x18E2	2	3	-	Float 32
Безопасное состояние	Выход 1	6338	0x18C2	2	3	16	Float 32
Тип сигнала	Выход 1	6336	0x18C0	1	3	16	Enum 3: 0 - не используется 1 - 0..10 В 2 - 4..20 мА
Безопасное состояние	Выход 2	6340	0x18C4	2	3	16	Float 32
Тип сигнала	Выход 2	6337	0x18C1	1	3	16	Enum 3: 0 - не используется 1 - 0..10 В 2 - 4..20 мА
Выход 1	Значения сигнала	6380	0x18EC	2	3	16	Float 32
Выход 2	Значения сигнала	6382	0x18EE	2	3	16	Float 32
<b>Слот 2</b>							
Статус	ПРМ-24.3, Слот 2	6498	0x1962	1	3	-	Enum 2: 0 - откл, 1 - подкл
Состояние подключения	ПРМ-24.3, Слот 2	6499	0x1963	1	3	-	Enum 6: 1 - Инициализация, 2 - Обнаружен, 3 - Несоответствие типа модуля, 4 - Несоответствие версии ПО, 5 - В работе

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 1	6400	0x1900	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 1	6404	0x1904	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 1	6412	0x190C	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 1	6420	0x1914	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 1	6428	0x191C	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 2	6401	0x1901	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 2	6406	0x1906	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 2	6414	0x190E	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 2	6422	0x1916	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 2	6430	0x191E	2	3	16	Float 32



Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 3	6402	0x1902	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 3	6408	0x1908	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 3	6416	0x1910	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 3	6424	0x1918	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 3	6432	0x1920	2	3	16	Float 32

Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Тип датчика	Вход 4	6403	0x1903	1	3	16	Enum 37: 0 - не подключен 1 - -50 +50 мВ 2 - 0-1 В 3 - 0-5 мА 4 - 0-20 мА 5 - 4-20 мА 6 - 0-3950 Ом 7 - Cu50 (a=0.00426) 8 - 50M (a=0.00428) 9 - Pt50 (a=0.00385) 10 - 50P (a=0.00391) 11 - Cu100 (a=0.00426) 12 - 100M (a=0.00428) 13 - Pt100 (a=0.00385) 14 - 100P (a=0.00391) 15 - Ni100 (a=0.00617) 16 - Cu500 (a=0.00426) 17 - 500M (a=0.00428) 18 - Pt500 (a=0.00385) 19 - 500P (a=0.00391) 20 - Ni500 (a=0.00617) 21 - Cu1000 (a=0.00426) 22 - 1000M (a=0.00428) 23 - Pt1000 (a=0.00385) 24 - 1000P (a=0.00391) 25 - Ni1000 (a=0.00617) 26 - ТХК(L) 27 - ТЖК(J) 28 - ТНН(N) 29 - ТХА(K) 30 - ТПП(S) 31 - ТПП(R) 32 - ТПР(B) 33 - ТВР(A-1) 34 - ТВР(A-2) 35 - ТВР(A-3) 36 - ТМК(T)
Постоянная времени фильтра	Вход 4	6410	0x190A	2	3	16	Float 32
Номинал резистора	Вход 4	6418	0x1912	2	3	16	Float 32
Нижняя граница измерения	Вход 4	6426	0x191A	2	3	16	Float 32
Верхняя граница измерения	Вход 4	6434	0x1922	2	3	16	Float 32
Вход 1	Измеренные значения	6464	0x1940	2	3	-	Float 32
Вход 2	Измеренные значения	6466	0x1942	2	3	-	Float 32

## Продолжение таблицы Б.3

Наименование	Описание	Адрес (DEC)	Адрес (HEX)	Кол-во регистров	Функция чтения	Функция записи	Тип данных
Вход 3	Измеренные значения	6468	0x1944	2	3	-	Float 32
Вход 4	Измеренные значения	6470	0x1946	2	3	-	Float 32
Безопасное состояние	Выход 1	6438	0x1926	2	3	16	Float 32
Тип сигнала	Выход 1	6436	0x1924	1	3	16	Enum 3: 0 - не используется 1 - 0..10 В 2 - 4..20 мА
Безопасное состояние	Выход 2	6440	0x1928	2	3	16	Float 32
Тип сигнала	Выход 2	6437	0x1925	1	3	16	Enum 3: 0 - не используется 1 - 0..10 В 2 - 4..20 мА
Выход 1	Значения сигнала	6480	0x1950	2	3	16	Float 32
Выход 2	Значения сигнала	6482	0x1952	2	3	16	Float 32



Россия, 111024, Москва, 2-я ул. Энтузиастов, д. 5, корп. 5  
тел.: +7 (495) 641-11-56, факс: (495) 728-41-45  
тех. поддержка 24/7: 8-800-775-63-83, [support@owen.ru](mailto:support@owen.ru)  
отдел продаж: [sales@owen.ru](mailto:sales@owen.ru)  
[www.owen.ru](http://www.owen.ru)  
рег.:1-RU-49493-1.22